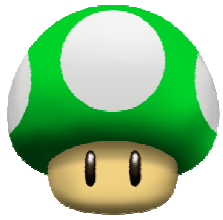


INF 1771 – Inteligência Artificial

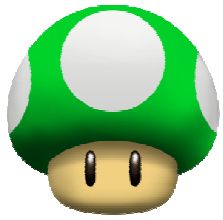
Aula 02 – Busca Cega

Edirlei Soares de Lima
<elima@inf.puc-rio.br>



Busca Cega

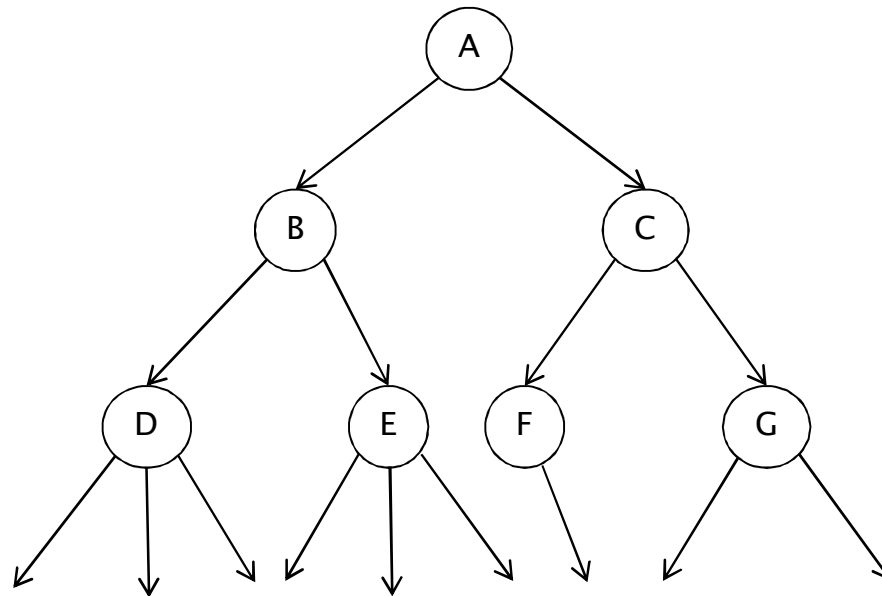
- ❏ **Algoritmos de Busca Cega:**
 - ❏ Busca em largura;
 - ❏ Busca de custo uniforme;
 - ❏ Busca em profundidade;
 - ❏ Busca com aprofundamento iterativo;

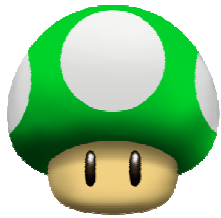


Busca em Largura

❏ Estratégia:

- ❏ O nó raiz é expandido, em seguida todos os nós sucessores são expandidos, então todos próximos nós sucessores, e assim em diante.





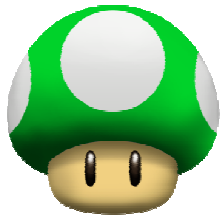
Busca em Largura

- ❏ Pode ser implementado com base no pseudocódigo da função “BuscaEmArvore” apresentado anteriormente. Utiliza-se uma estrutura de fila (first-in-first-out (FIFO)) para armazenar os nós das fronteiras.

- ❏ Complexidade: $O(b^{d+1})$

Profundidade (d)	Nós	Tempo	Memória
2	1100	0.11 ms	107 KB
4	111,100	11 ms	10.6 MB
6	10^7	1.1 seg	1 GB
8	10^9	2 min	103 GB
10	10^{11}	3 horas	10 TB
12	10^{13}	13 dias	1 PB
14	10^{15}	3.5 anos	99 PB

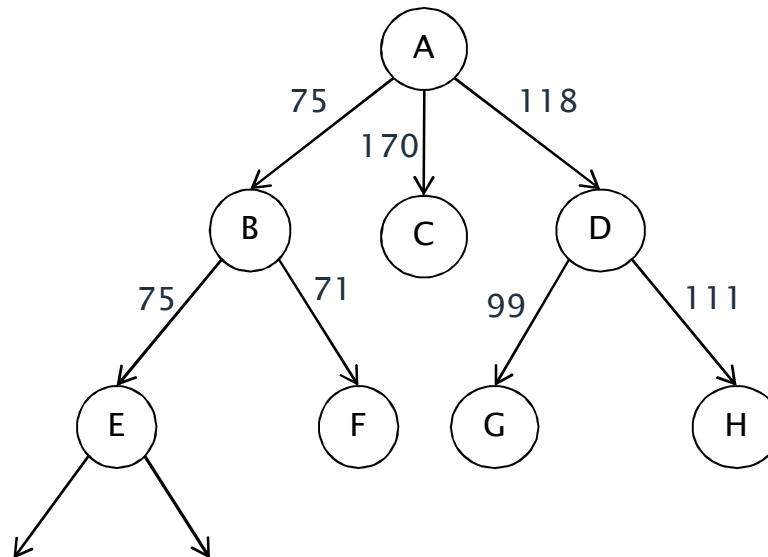
* Considerando o número de folhas $b = 10$ e cada nó ocupando 1KB de memória

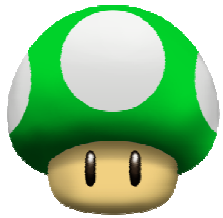


Busca de Custo Uniforme

❏ Estratégia:

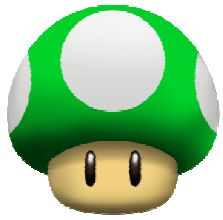
- ❏ Expande sempre o nó de menor custo de caminho. Se o custo de todos os passos for o mesmo, o algoritmo acaba sendo o mesmo que a busca em largura.





Busca de Custo Uniforme

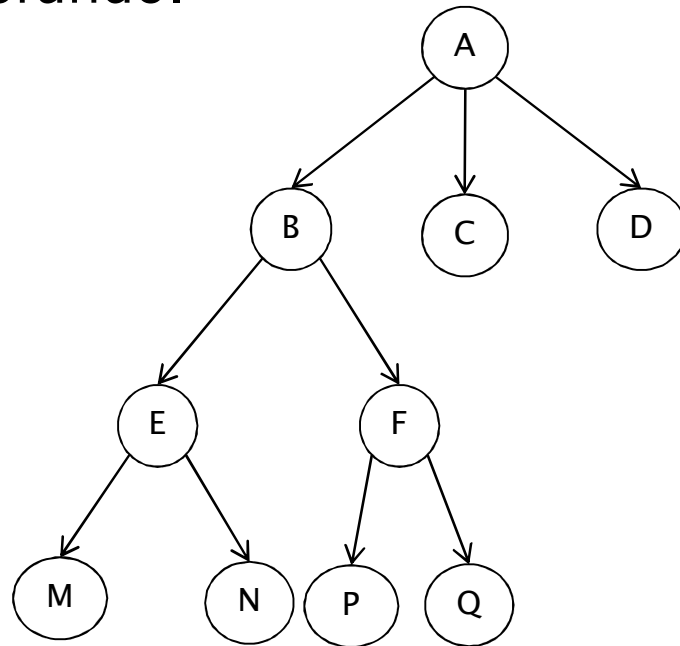
- ❏ A primeira solução encontrada é a solução ótima se custo do caminho sempre aumentar ao longo do caminho, ou seja não existirem operadores com custo negativo.
- ❏ Implementação semelhante a busca em largura. Adiciona-se uma condição de seleção dos nós a serem expandidos.
- ❏ Complexidade: $O(b^{1+(C/a)})$
 - ❏ Onde:
 - C = custo da solução ótima;
 - a = custo mínimo de uma ação;

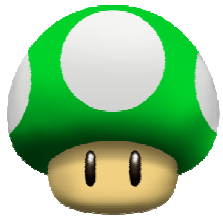


Busca em Profundidade

❏ Estratégia:

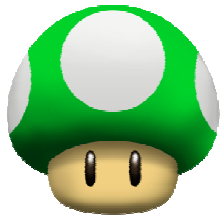
- ❏ Expande os nós da vizinhança até o nó mais profundo.





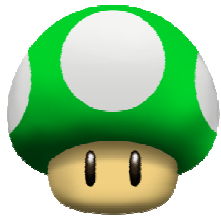
Busca em Profundidade

- ❏ Pode ser implementado com base no pseudocódigo da função “BuscaEmArvore” apresentado anteriormente. Utiliza-se uma estrutura de pilha last-in-first-out (LIFO) para armazenar os nós das fronteiras.
- ❏ Pode também ser implementado de forma recursiva.
- ❏ Consome pouca memória, apenas o caminho de nós sendo analisados precisa armazenado. Caminhos que já foram explorados podem ser descartados da memória.



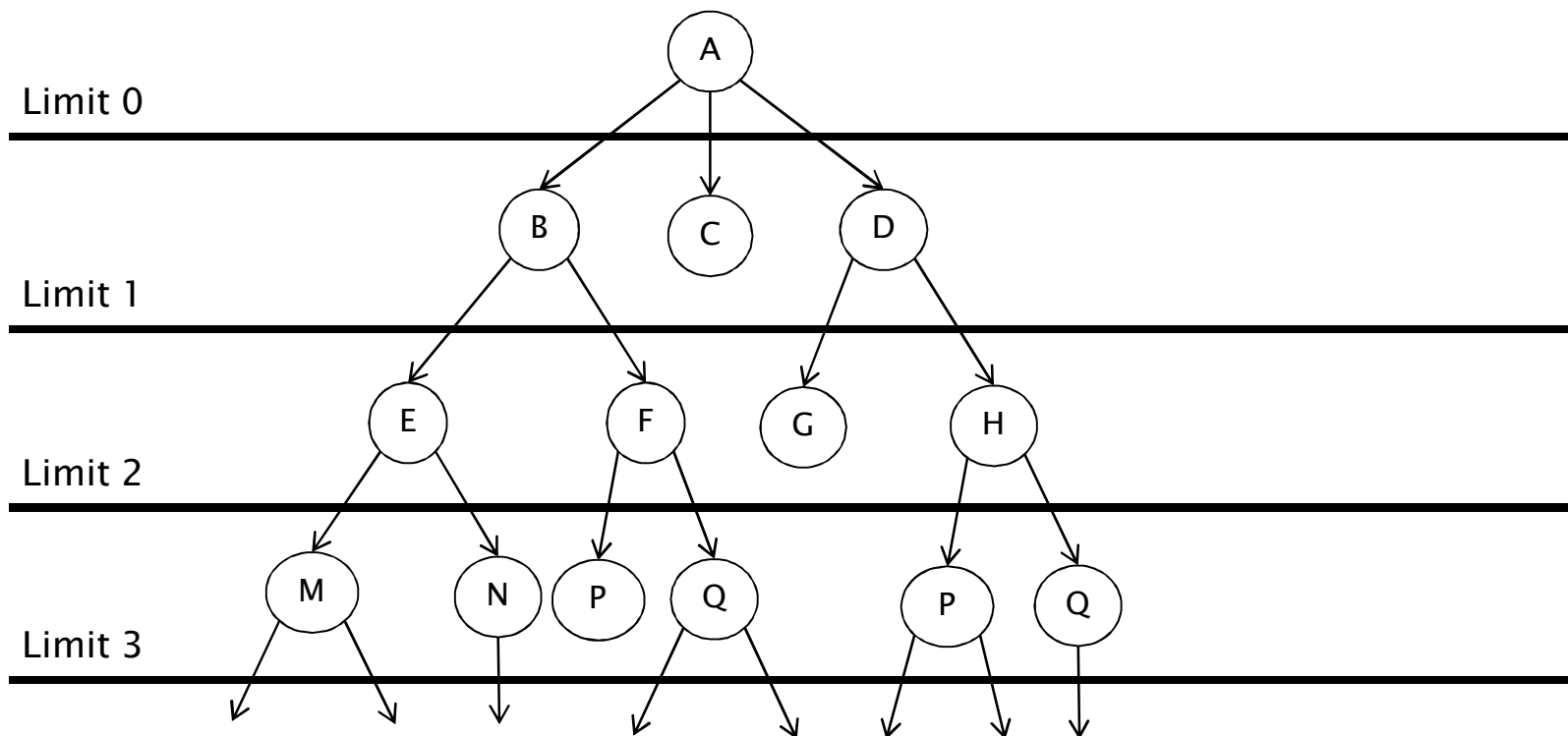
Busca em Profundidade

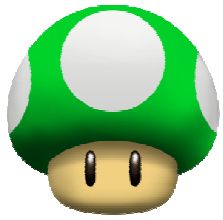
- ❏ Uso de memória pela **busca em largura** em uma árvore com 12 de profundidade: 1000 TB.
- ❏ Uso de memória pela **busca em profundidade** em uma árvore com 12 de profundidade: 118 KB.
- ❏ **Problema:** O algoritmo pode fazer uma busca muito longa mesmo quando a resposta do problema esta localizado a poucos nós da raiz da árvore.



Busca com Aprofundamento Iterativo

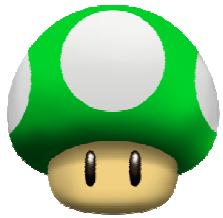
- 📌 **Estratégia:** Consiste em uma busca em profundidade onde o limite de profundidade é incrementado gradualmente.





Busca com Aprofundamento Iterativo

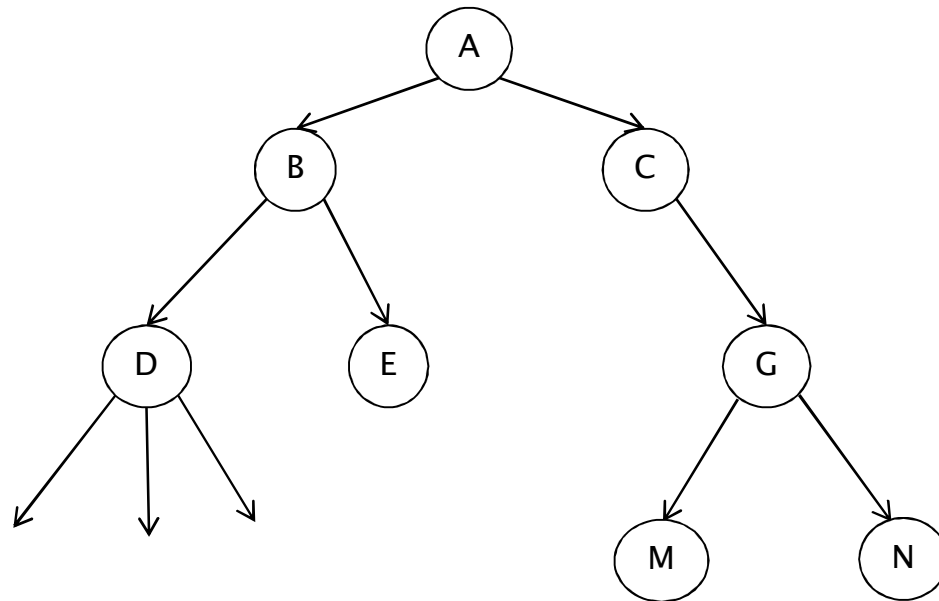
- ❏ Combina os benefícios da busca em largura com os benefícios da busca em profundidade.
- ❏ Evita o problema de caminhos muito longos ou infinitos.
- ❏ A repetição da expansão de estados não é tão ruim, pois a maior parte dos estados está nos níveis mais baixos.
- ❏ Cria menos estados que a busca em largura e consome menos memória.

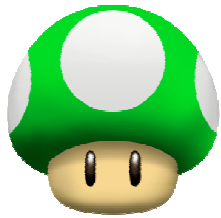


Busca Bidirecional

💡 Estratégia:

- 💡 A busca se inicia ao mesmo tempo a partir do estado inicial e do estado final.





Comparação dos Metodos de Busca Cega

Critério	Largura	Uniforme	Profundidade	Aprofundamento Iterativo	Bidirecional
Completo?	Sim ¹	Sim ^{1,2}	Não	Sim ¹	Sim ^{1, 4}
Ótimo?	Sim ³	Sim	Não	Sim ³	Sim ^{3, 4}
Tempo	$O(b^{d+1})$	$O(b^{1+(C/\alpha)})$	$O(b^m)$	$O(b^d)$	$O(b^{d/2})$
Espaço	$O(b^{d+1})$	$O(b^{1+(C/\alpha)})$	$O(bm)$	$O(bd)$	$O(b^{d/2})$

b = fator de folhas por nó.

d = profundidade da solução mais profunda.

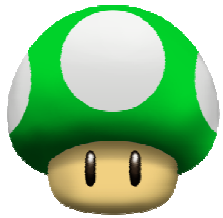
m = profundidade máxima da árvore.

¹ completo se b for finito.

² completo se o custo de todos os passos for positivo.

³ ótimo se o custo de todos os passos for idêntico.

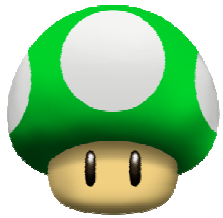
⁴ se ambas as direções usarem busca em largura.



Como evitar estados repetidos?

- ❏ Estados repetidos sempre vão ocorrer em problema onde os estados são reversíveis.

- ❏ Como evitar?
 - ❏ Não retornar ao estado "pai".
 - ❏ Não retorna a um ancestral.
 - ❏ Não gerar qualquer estado que já tenha sido criado antes (em qualquer ramo).
 - ❏ Requer que todos os estados gerados permaneçam na memória.



Exercícios

💡 Lista de Exercícios 1

💡 <http://edirlei.eternix.com.br/aulas/ia/ListaExercicios01.pdf>